

(19) 世界知的所有権機関  
国際事務局



(43) 国際公開日  
2006 年 1 月 5 日 (05.01.2006)

PCT

(10)  
WO 2006/001177 A1

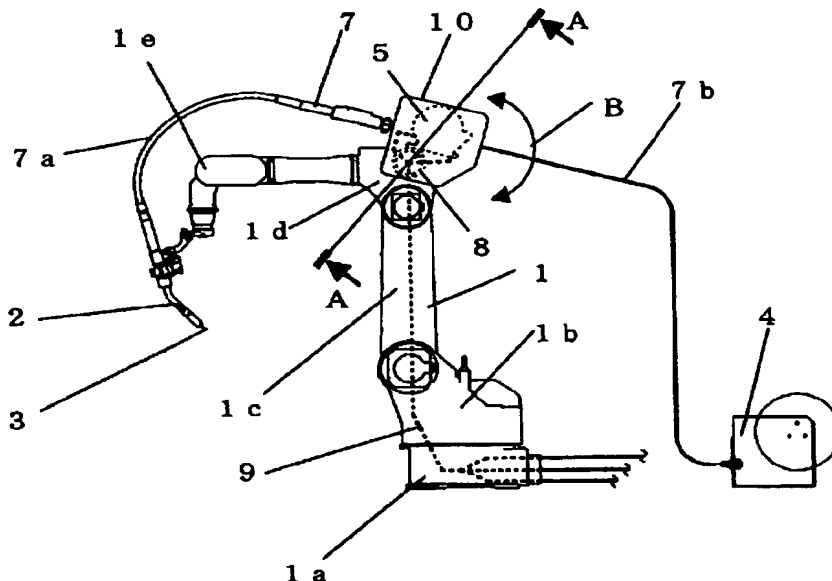
- (51) 国際特許分類<sup>7</sup>: B23K 9/133, 9/12, B25J 19/00  
(21) 国際出願番号: PCT/JP2005/010593  
(22) 国際出願日: 2005 年 6 月 9 日 (09.06.2005)  
(25) 国際出願の言語: 日本語  
(26) 国際公開の言語: 日本語  
ほ0) 優先権一タ:  
特願2004-186084 2004 年 6 月 24 日 (24.06.2004) JP  
(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 松下電  
器産業株式会社 MATSUSHITA ELECTRIC INDUS-  
TRIAL CO., LTD.) (JP/JP); 〒571 8501 大阪府門真市大  
字門真 1 0 0 6 番地 Osaka (JP).  
(72) 発明者; および  
(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 三島 俊之  
(MISHIMA, Toshiyuki). 向井 康士 (MUKAI, Yasushi).  
高橋 渉 (TAKAHASHI, Wabaru). 永井 節 (NAGAI,  
Takashi). 大原 隆靖 (OHARA, Takayasu).

- (74) 代理人: 高松 猛, 外 (TAKAMATSU, Takeshi et al.);  
〒1076013 東京都港区赤坂一丁目 2 番 3 2 号アー  
ク森ビル 1 3 階 栄光特許事務所 Tokyo (JP).  
(81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護  
が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG,  
BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK,  
DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR,  
HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KM, KP, KR, KZ, LC, LK,  
LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX,  
MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU,  
SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT,  
TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW  
(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護  
が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA,  
SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), -x- ラシ T (AM, AZ,  
BY, KG, KZ, ID, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE,  
BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU,  
IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR),

/ 続葉有 J

(54) Title: ARC WELDING ROBOT

(54) 発明の名称: アーク溶接ロボット



(57) Abstract: An arc welding robot is provided with a robot main body and a protection cover. The robot main body is permitted to rock by a rotating pipe shaft, which holds a wire feeding device and has a hollow part, and a connecting cable and/or gas hose is passed through the hollow part of the rotating pipe shaft, from a joint arm part to a base part. The protection cover is provided for protecting the connecting cable/hose in a path from a connecting part of the wire feeding device and the connecting cable/hose to the rotating pipe shaft.

[ 続葉有 ]

WO 2006/001177 A1



OAPI の F, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML,  
MR, NE, SN, TD, TG).

2 文字コード及び他の略語については、定期発行される  
各 PCT ガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語  
のガイダンスノート」を参照。

添付公開書類:

— 国際調査報告書

(57) 要約: ワイヤ送給装置を保持し中空部を設けた回転パイプシャフトにより揺動可能とし、接続ケーブルまたは／およびガス用ホースを回転パイプシャフトの中空部に通し、前腕部からベース部内を通すようにしたロボット本体と、ワイヤ送給装置と接続ケーブル・ホースの接続部から回転パイプシャフトに至るまでの経路における接続ケーブル・ホースを保護するための保護カバーを備えた。